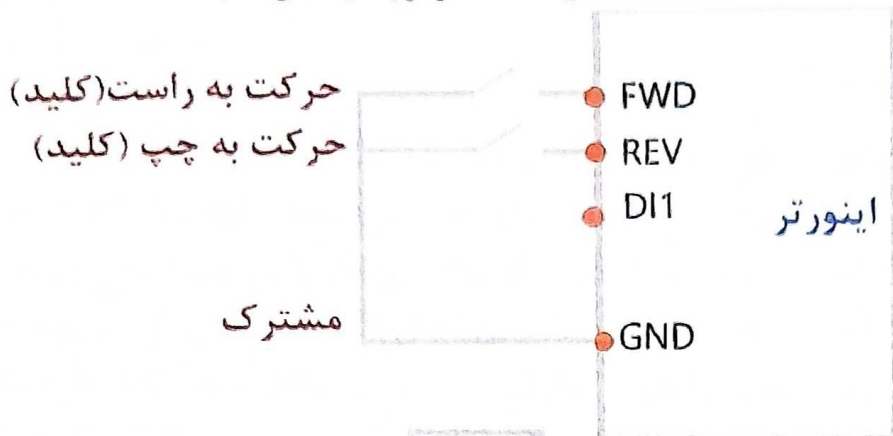


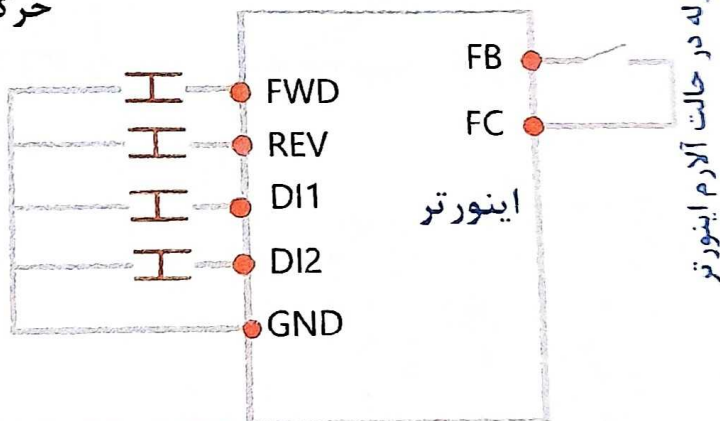
- تنظیم کنترل حرکت، توقف و کنترل سرعت (فرکانس) از کلید: $P06-31=1$
- تنظیم کنترل حرکت، توقف و کنترل سرعت (فرکانس) از ترمینال: $P06-31=0$
- تنظیم در حالت توقف و آزاد شدن شفت موتور در حین کار باید: $P01-81=49Hz$



● جهت فعال شدن چاپر داخلی: $P01-91=1$

- تنظیم به صورت کنترل سه سیمه از ترمینال: حرکت موتور به صورت راست: $P02-05=13$
- حرکت موتور به صورت چپ: $P02-06=14$
- توقف موتور: $P02-07=4$
- حرکت موتور (به صورت چپ): $P02-08=16$

- حرکت به راست (شاسی)
- حرکت به چپ (شاسی)
- توقف موتور (شاسی)
- حرکت به چپ با دور کم با $5Hz$ (شاسی)



- توان موتور: $P01-03=KW$
- ولتاژ موتور: $P01-04=V$
- فرکانس موتور: $P01-05=Hz$
- جریان موتور: $P01-06=A$
- سرعت موتور: $P01-07=RPM$
- بازگشت به تنظیمات کارخانه: $P07-00=9$

بعد از تنظیم پارامتر $P07-00$ اینورتر را خاموش و بعد از ۲۰ ثانیه روشن کنید و آلام $A \cdot 1$ را توسط دکمه STOP پاک کنید و مجدد مد کنترلی را $P00-02=0$ تنظیم کنید.

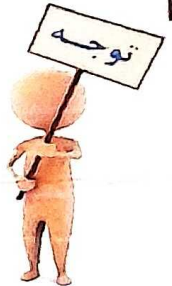
اینورتر SSI Inverter سری SSI80

از اینکه جدیدترین مدل از اینورتر SSI سری SSI80 را انتخاب نموده اید سپاسگزاریم به مواردی که برای تنظیمات ابتدایی می باشد دقت فرمایید

کیپد

- دکمه MENU جهت وارد شدن و خارج شدن از پارامترها می باشد
- دکمه ENTER جهت ثبت کردن تغییرات در پارامترها می باشد
- سلکتور چرخشی روی کیپد اگر موافق با عقربه ساعت بچرخد پارامترها به سمت بالا می باشد
- سلکتور چرخشی روی کیپد اگر مخالف با عقربه ساعت بچرخد پارامترها به سمت پایین می باشد
- دکمه STOP جهت توقف موتور و پاک کردن آلارم در اینورتر می باشد
- دکمه RUN جهت حرکت موتور اینورتر می باشد
- دکمه shift << جهت پرش اعداد از سمت راست به چپ و همچنین تغییر نمایشگر در آیوبه: فرکانس کارکرد، ولتاژ - توان - جریان - دور خروجی، فرکانس رفرنس، ولتاژ Dc link

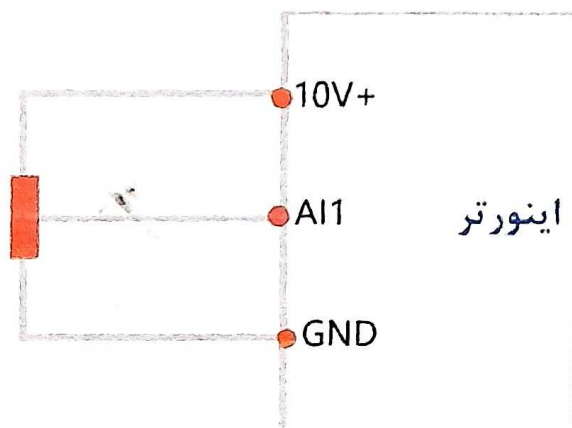
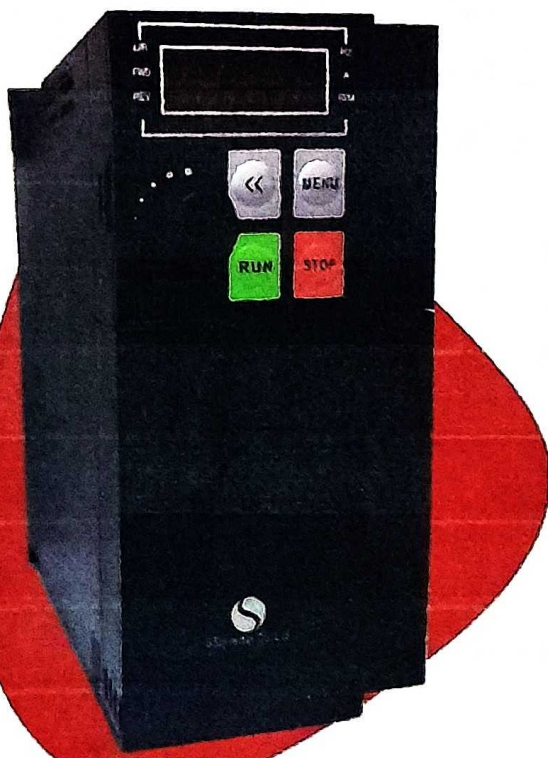
تنظیم مد کنترلی بسیار مهم است در تمامی کاربردها از V/F استفاده شود یعنی $0 = P00-02$ به جز موارد خاص که موتور حتما باید تیونینگ گردد.



تنظیم فرکانس بالاتر از 50HZ: پارامتر P00-16 را تنظیم نمایید. حداکثر فرکانس 590HZ

تنظیم فرکانس کی پد: P00-11=30

تنظیم فرکانس از ترمینال: P00-11=1



تنظیم زمان شتاب موتور تا دور نامی (برحسب ثانیه):

$P00-51=S$

تنظیم زمان توقف موتور تا دور نامی (برحسب ثانیه):

$P00-52=S$