

## پارامترهای عمومی و کاربردی

تنظیمات کارخانه	P01.11	برای بازنشانی به تنظیمات کارخانه روی 2 تنظیم شود
توان موتور	P06.11	مطابق با پلاک موتور تنظیم گردد
ولتاژ موتور	P06.12	مطابق با پلاک موتور تنظیم گردد
فرکانس موتور (فرکانس بیس)	P06.12	مطابق با پلاک موتور تنظیم گردد
جریان موتور	P06.13	با تنظیم توان موتور در پارامتر 06.11 بصورت خودکار طبق استاندارد تنظیم میگردد
زمان شتاب گیری (ACC)	P02.50	
زمان توقف (DEC)	P02.70	جهت نیاز به زمان توقف پایین تر از تنظیمات کارخانه حتما از مقاومت ترمز استفاده گردد.
حالت توقف آزاد (FREE RUN)	P05.21	برای فعال سازی حالت توقف آزاد روی فرکانس ماکزیمم نظر تنظیم گردد
فرکانس ماکزیمم	P02.18	
حد بالای فرکانس خروجی	P05.08	
حد پایین فرکانس خروجی	P02.19	
کنترل مد گشتاور	P05.00	V/F :0 1: SENSORLESS VECTOR CONTROL در حالت پیش فرض روی VECTOR می باشد
AUTO TUNING	P06.00	1: DYNAMIC / در این حالت شفت موتور باید آزاد باشد 2: STATIC / در حالت زیر بار
فرکانس CARRIER	P06.05	قابل تنظیم از 0.5KHz تا 16KHz
افزایش گشتاور (Torqueboost)	P07.55	قابل تنظیم از 0 تا 300 درصد
حفاظت قطعی فاز ورودی	P09.00	به صورت پیش فرض غیر فعال است و برای فعال سازی باید روی 0 قرار دهید.
تعیین محل تنظیم فرکانس خروجی	P02.10	0 و 1: P01.63=1 : ولوم روی دستگاه / 0 و 0: P01.63=0 : فرکانس رفرنس در پارامتر P02.92 1 : مولتی اسپید 2 : AI1 => ولوم خارجی (پایه ترمینال CM,AI1,+10V) 3 : AI2 => ورودی جریانی ۴ تا ۲۰ میلی آمپر 5 : مدباس 9 : ورودی پالسی
تعیین محل فرمان استارت / استپ	P03.00:FWD P03.01:REV P03.02:F/R P03.03:JOG P03.04/Stop	1 : کی پد 2 : شبکه 3 : پایه ترمینال S1 4 : پایه ترمینال S2 <= S3 ... S8